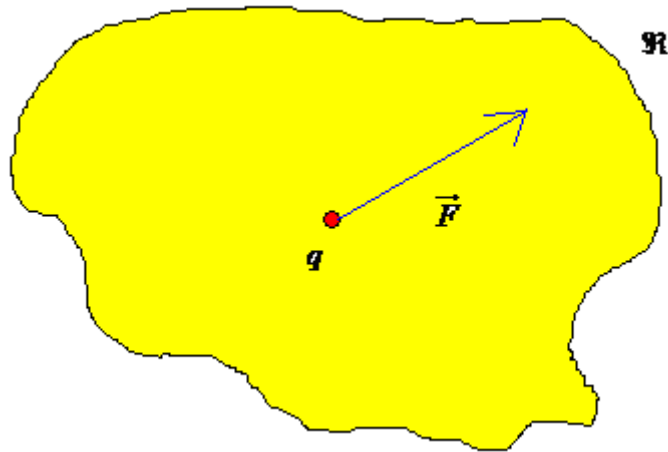


Il campo elettrico

1. Il campo elettrico

Diciamo che in una regione \mathcal{R} c'è un **campo elettrico** se, posta una carica puntiforme q in \mathcal{R} , su tale carica agisce una forza \vec{F} **di natura elettrica**.



La carica q , che prende il nome di **carica di prova**, viene convenzionalmente scelta **positiva e molto piccola** in modo tale da non alterare le caratteristiche del campo.

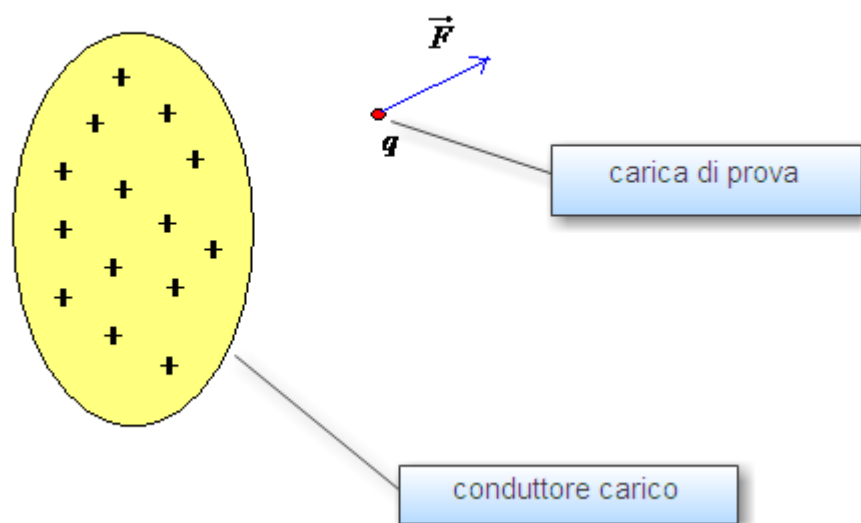
Facciamo esplicitamente notare che, in questo contesto, non ha alcuna importanza sapere quale sia la **sorgente** del campo elettrico.

2. Le sorgenti del campo elettrico

Sono, ad esempio, **sorgenti** di un campo elettrico: una carica puntiforme (negativa oppure positiva); un sistema di n cariche; un **conduttore** carico.

Nella figura che segue, un **conduttore**, di forma ovale e carico positivamente, genera nella regione circostante un campo elettrico, che si può facilmente rilevare utilizzando la carica di prova q .

La carica, come ci aspettiamo, essendo positiva, viene respinta nella direzione indicata dal vettore \vec{F} .



3. Lo studio delle caratteristiche del campo elettrico: il vettore \vec{E}

Possiamo dire di **conoscere il campo elettrico** presente in una regione \mathcal{R} se sappiamo con precisione cosa accade ad una **generica** carica q posta in un punto **qualsiasi** P di quella regione.

Una possibile descrizione dell'**azione del campo sulla carica** passa attraverso la conoscenza del **vettore forza elettrica** \vec{F} che agisce sulla carica stessa: conoscere \vec{F} significa sapere in quale **direzione** ed in quale **verso** si muove la carica e, inoltre, qual è il **modulo** della sua accelerazione¹.

¹ Attenzione: l'accelerazione dovuta all'azione della forza elettrica. Rammenta che potrebbero essere presenti altri tipi di forza.

Il vettore \vec{F} **dipende** ovviamente **dal punto P e dalla carica q** che poniamo in P : in altri termini, \vec{F} è **funzione di P e q** :

$$F = F(P, q) \quad (1).$$

il simbolo esprime la dipendenza di F da P e q

Per descrivere le caratteristiche del campo elettrico, però, si preferisce introdurre un nuovo vettore, il **vettore campo elettrico \vec{E}** .

Per **definizione**, il vettore \vec{E} nel punto P della regione \mathfrak{R} è il vettore:

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q} \quad (2),$$

dove \vec{F} è la forza agente sulla carica q posta nel punto P .

Riscritta la (2) nel modo seguente:

$$\vec{E} = \frac{1}{q} \cdot \vec{F} \quad (3),$$

osserviamo che \vec{E} è un multiplo positivo di \vec{F} e dunque **ha la stessa direzione e lo stesso verso** di \vec{E} .

Per ciò che riguarda il **modulo**, invece, si ha:

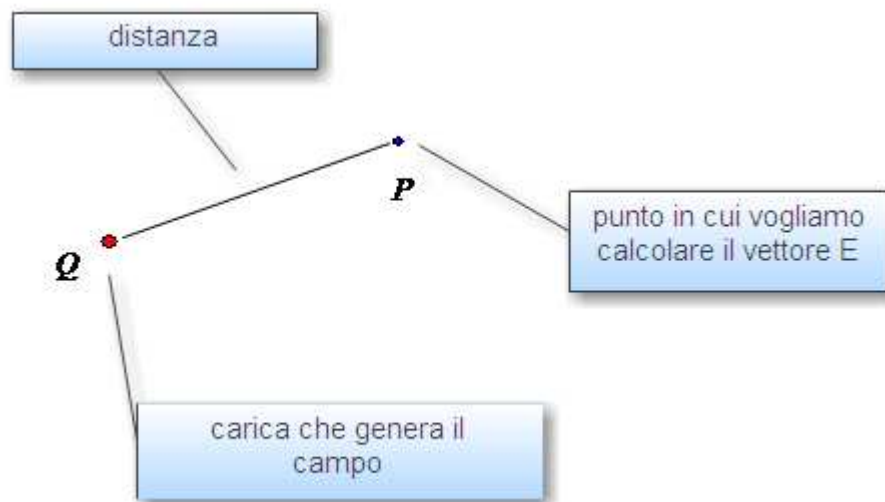
$$E = \frac{F}{q} \quad (4).$$

La scelta del vettore \vec{E} in luogo del vettore \vec{F} come strumento di descrizione del campo elettrico **ha una ragione ben precisa**, della quale parleremo solo dopo aver sviluppato, nel paragrafo seguente, un esempio di calcolo del vettore campo elettrico in una situazione particolare.

4. Il campo elettrico generato da una carica puntiforme positiva

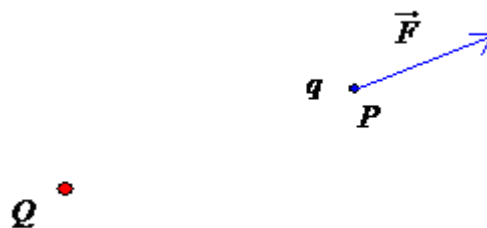
Una carica puntiforme positiva Q genera un campo elettrico nello spazio circostante.

Determiniamo le **caratteristiche** del vettore \vec{E} nel punto P della figura, che si trova ad una distanza d dalla carica Q :



Prendiamo una carica di prova q e poniamola nel punto P .

Su tale carica agisce la **forza di Coulomb** \vec{F} , che rappresentiamo in figura:



Il vettore \vec{E} , come sappiamo, **ha la stessa direzione e lo stesso verso del vettore \vec{F}** .

Calcoliamo il suo **modulo**:

$$E = \frac{F}{q} = \frac{1}{q} \cdot F = \frac{1}{q} \cdot k \frac{Qq}{d^2} = k \frac{Q}{d^2} \quad (5).$$

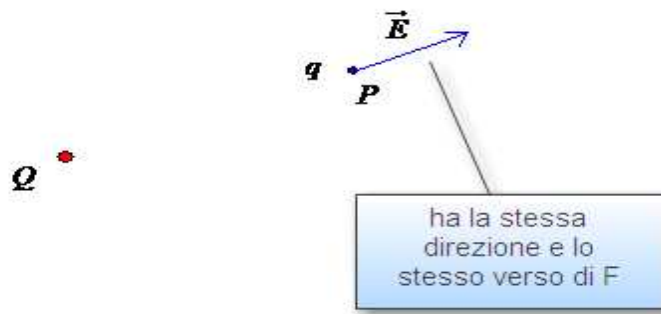
Pertanto, il modulo di \vec{E} è **funzione unicamente della distanza d** tra il punto P e la carica Q , nel quale è posta la carica q :

$$E(d) = k \frac{Q}{d^2} \quad (6).$$

In particolare, E è **inversamente proporzionale al quadrato della distanza d** : raddoppiando la distanza, il valore di \vec{E} diviene la quarta parte; triplicando la distanza, il valore di \vec{E} diviene la nona parte, e così via: il modulo di \vec{E} , pertanto, **diminuisce rapidamente all'aumentare della distanza**.

Facciamo, infine, esplicitamente notare che **il modulo di \vec{E} non dipende**, a differenza della forza \vec{F} , **dalla carica q** : questa mancata dipendenza dalla carica prova lo fa preferire, nello studio delle caratteristiche del campo elettrico, al vettore forza.

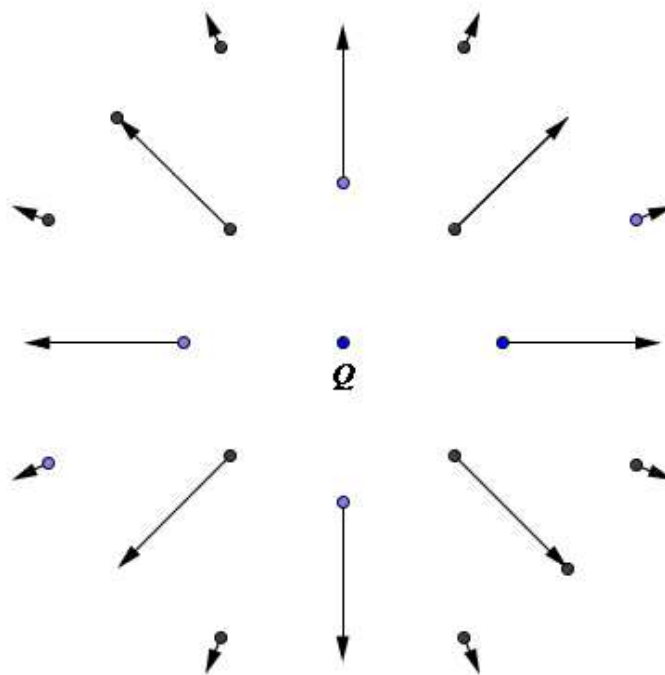
Rappresentiamo nella figura che segue **il vettore \vec{E} nel punto P** :



5. La mappa del campo elettrico generato da una carica puntiforme positiva

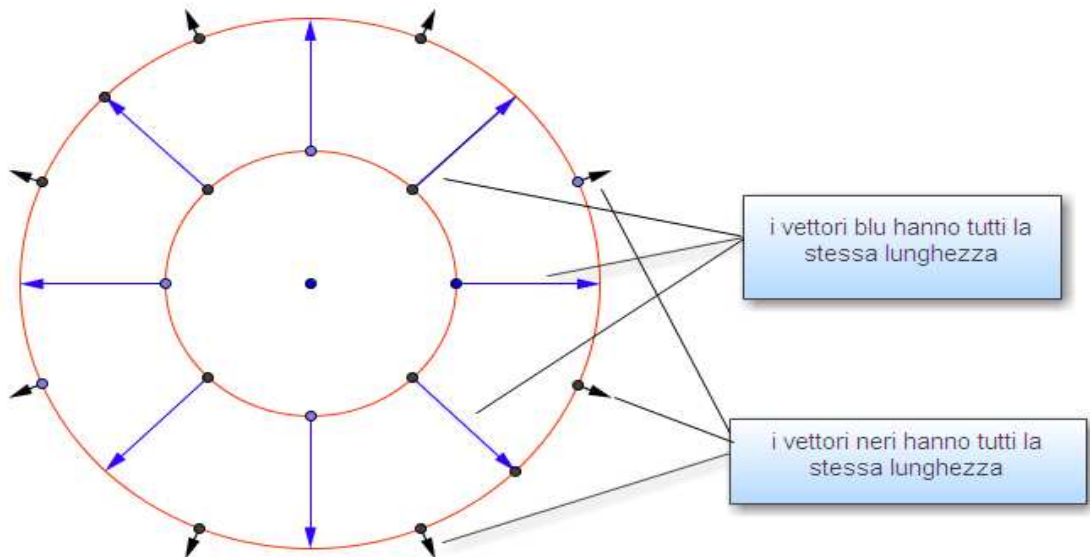
Per farci un'idea dell'**andamento del campo elettrico** in una regione \mathcal{R} , possiamo pensare di tracciare un **congruo numero** di vettori campo elettrico \vec{E} associati a qualche punto della regione \mathcal{R} .

Disegniamo una **mappa** di questo tipo nel caso del campo elettrico generato da una carica puntiforme positiva Q :

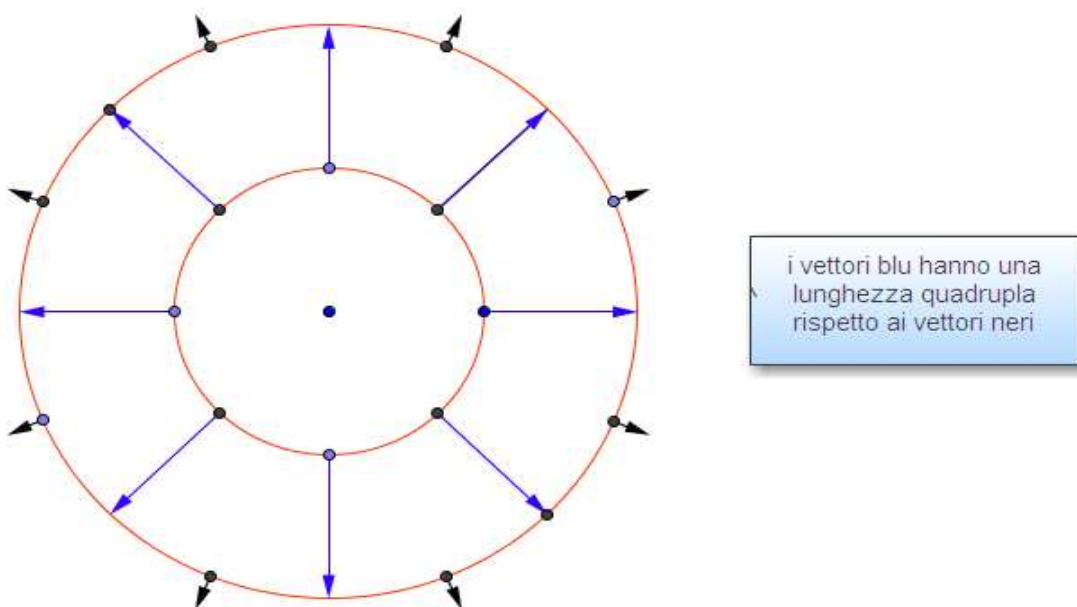


Osserviamo che

1. il modulo del vettore \vec{E} associato a punti che si trovano alla **stessa distanza** dalla carica Q ha lo **stesso valore**:



2. il modulo del vettore \vec{E} in punti che si trovano a **distanza doppia** dalla carica che genera il campo diventa, in accordo con la (6), la **quarta parte**.



E' facile intuire che una rappresentazione di questo genere **non è molto efficace**: per risultare tale, infatti, dovremmo tracciare **un numero notevole** di vettori campo elettrico e questo finirebbe inevitabilmente per rendere confusa la mappa.

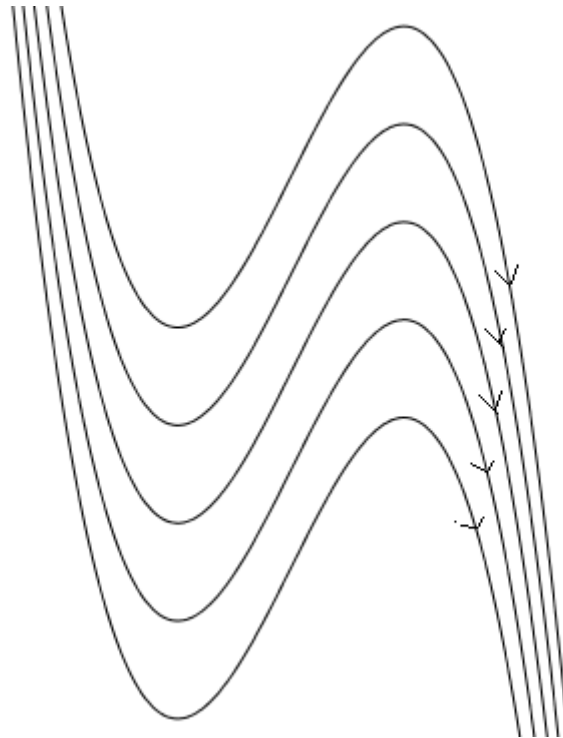
Urge, dunque, trovare un modo più efficace per rappresentare graficamente il vettore \vec{E} : tale modo esiste e si avvale della nozione di **linea di campo**.

6. La rappresentazione del campo elettrico mediante le sue linee di campo

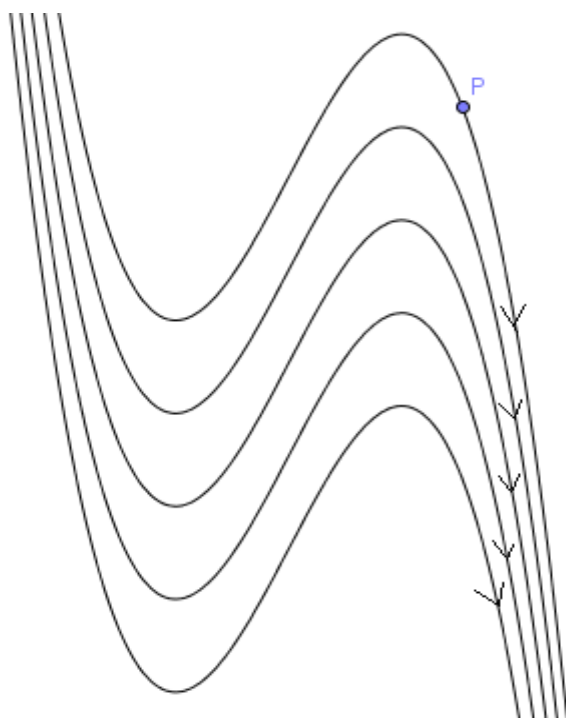
Una **linea di campo** di un campo elettrico è una linea che consente di determinare la **direzione** ed il **verso** del vettore \vec{E} in ogni punto della linea stessa.

Vediamo come.

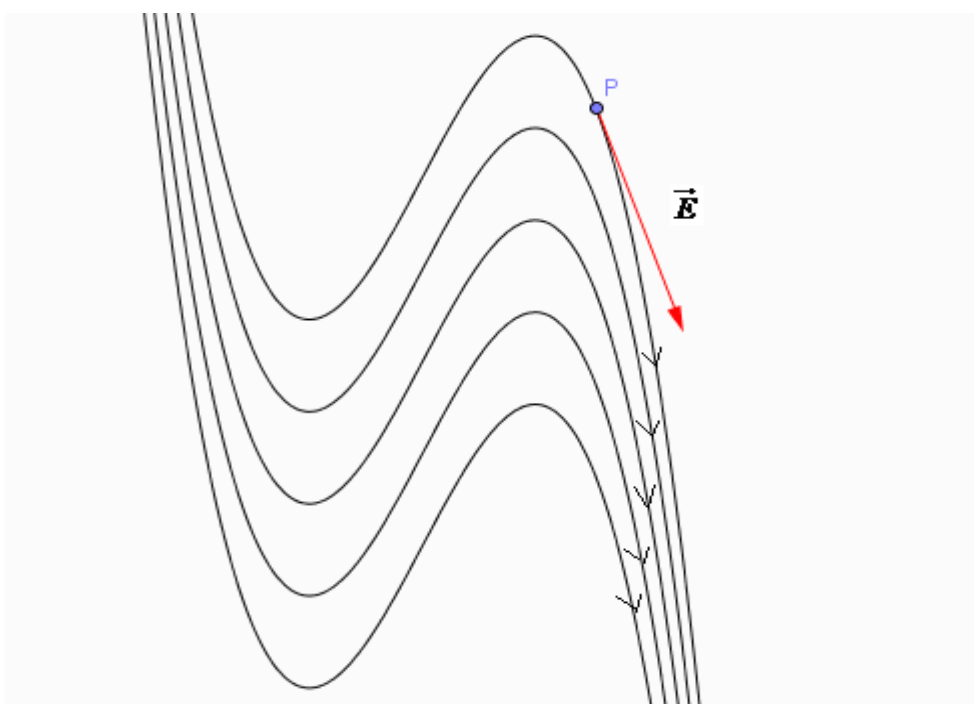
Nella figura che segue, abbiamo tracciato alcune **linee di campo** del campo elettrico presente in una regione:



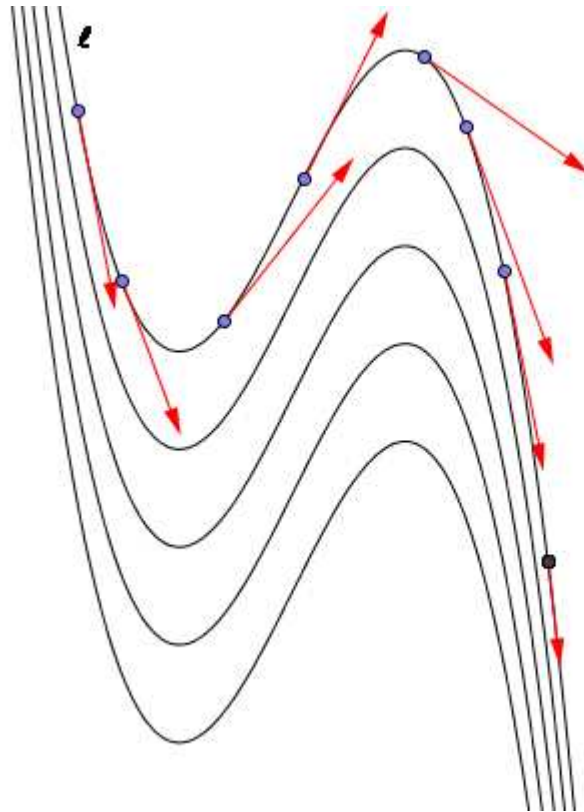
Indichiamo con ℓ una di esse e sia P un suo punto:



La **direzione** del vettore \vec{E} nel punto P è data dalla **tangente** nel punto P alla linea ℓ ;
il **verso** di \vec{E} si può ricavare seguendo l'orientamento della linea ℓ :



Ecco, qui di seguito, rappresentato il vettore \vec{E} in alcuni punti della linea ℓ :

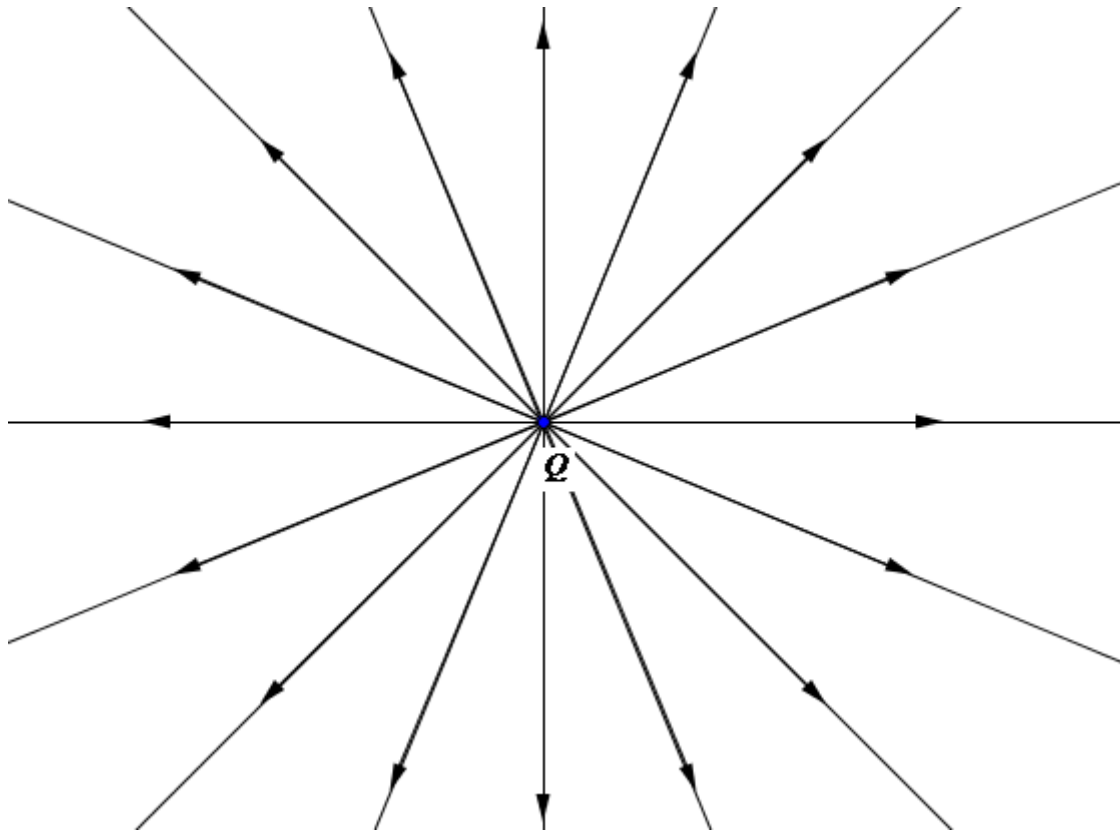


Non è difficile comprendere che la rappresentazione del campo mediante le linee di campo consente di tracciare **un'infinità di vettori \vec{E}** .

Il limite di tale rappresentazione sta nel fatto che una tale mappa **non dà alcuna informazione circa il modulo di \vec{E}** .

7. Le linee di campo del campo elettrico generato da una carica positiva

Nella figura seguente, tracciamo le linee di campo del **campo elettrico generato da una carica puntiforme positiva Q** :



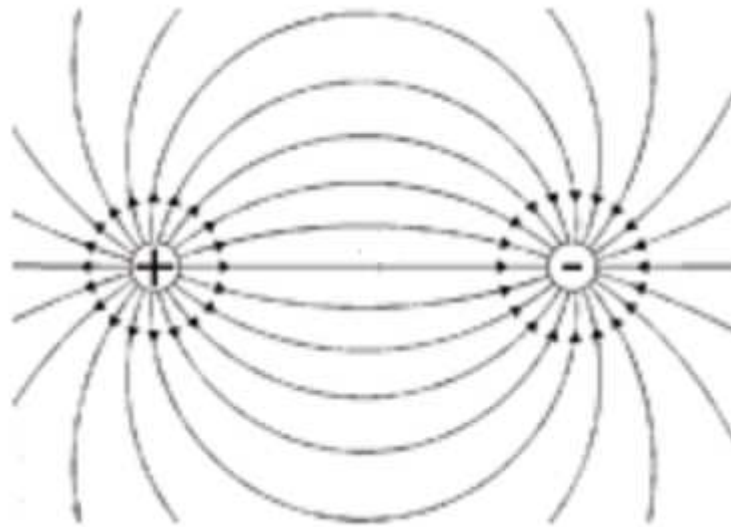
Non è difficile comprendere perché, in questo caso, le linee di campo siano **semirette uscenti dalla carica Q** : prendi un punto P su una linea e traccia la direzione ed il verso di \vec{E} in quel punto. Cosa accade?

Prova, inoltre, a tracciare le linee di campo del **campo elettrico generato da una carica puntiforme negativa**. Cosa osservi?

8. Le linee di campo del campo elettrico generato da un dipolo

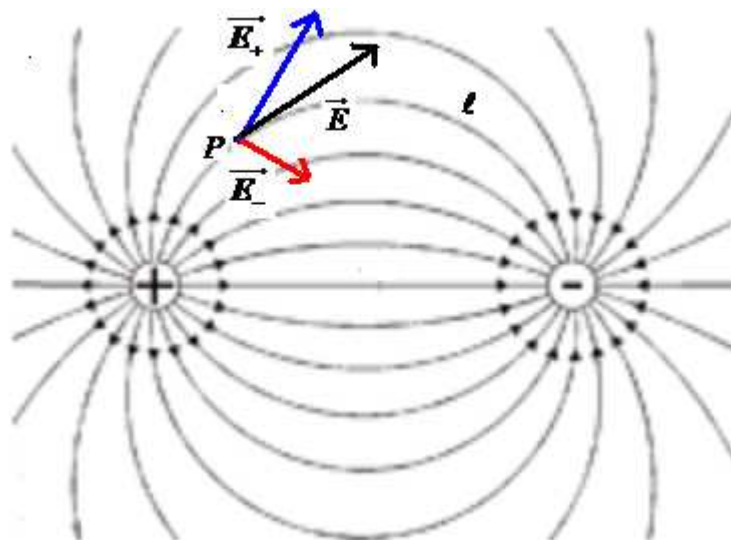
Un **dipolo** è un insieme di **due cariche elettriche puntiformi**.

Nella figura che segue, abbiamo tracciato le **linee di campo generato da un dipolo** formato da due cariche di ugual valore e **discordi**:



Proviamo a **giustificare** la precedente figura.

A tale proposito, prendiamo un punto P su una linea di campo ℓ e tracciamo il vettore campo elettrico \vec{E}_+ dovuto alla carica positiva ed il vettore campo elettrico \vec{E}_- dovuto alla carica negativa²:



² Ti invitiamo ad osservare che il modulo di \vec{E}_+ è maggiore del modulo di \vec{E}_- : per quale motivo?

Il vettore campo elettrico \vec{E} nel punto P è, ovviamente³, la risultante della somma (vettoriale) dei due vettori \vec{E}_+ ed \vec{E}_- :

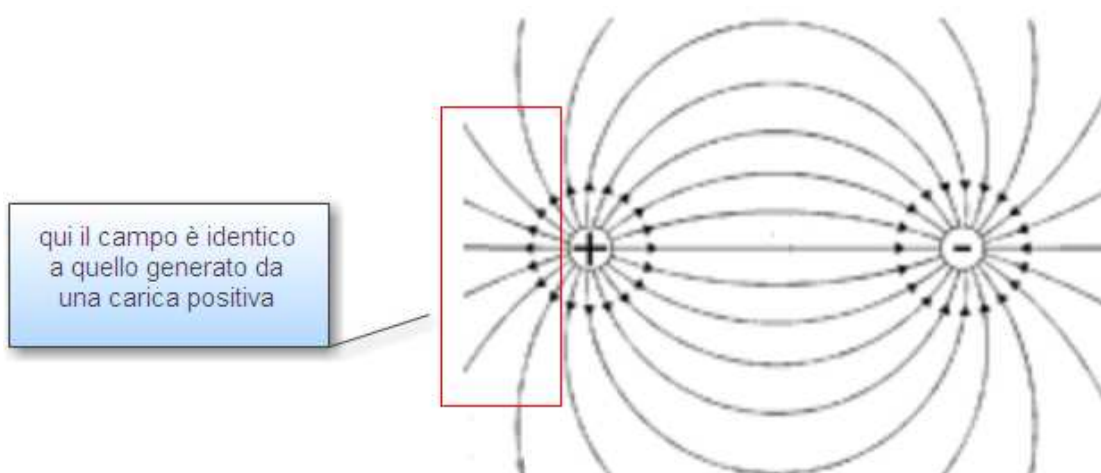
$$\vec{E} = \vec{E}_+ + \vec{E}_- \quad (7)$$

Il vettore \vec{E} ha la direzione della tangente nel punto P alla linea di campo ℓ ed il verso orientato concordemente alla linea in questione.

Osserviamo, inoltre, che le linee di campo **escono dalla carica positiva ed entrano in quella negativa**; alcune sono linee **aperte**, quelle cioè che si estendono all'infinito; mentre altre sono **chiuse**, cioè partono dalla carica positiva ed entrano in quella negativa.

Infine, nella regione a sinistra della carica positiva, le linee di campo sono radiali ed uscenti dalla carica stessa: in tale regione, infatti, l'influenza della carica negativa è decisamente minore ed il campo elettrico è simile a quello generato dalla sola carica positiva.

Analogo discorso vale, ovviamente, per la regione a destra della carica negativa.



³ L'ovvietà deriva dal fatto che \vec{E} è una grandezza vettoriale.

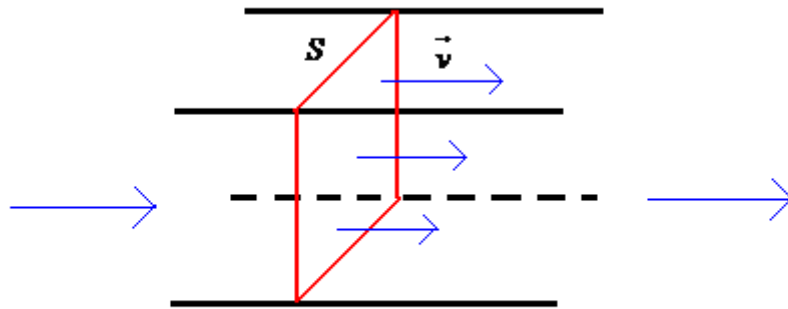
9. La portata di un fluido (parte prima)

Per determinare le caratteristiche – modulo, direzione e verso – del vettore campo elettrico \vec{E} in una regione in cui è presente un campo elettrico, è utile fare riferimento ad un risultato, noto come **Teorema di Gauss**⁴.

Tale teorema ci dice qualcosa circa il valore del **flusso del campo elettrico uscente da una superficie chiusa**.

Abbiamo dunque la necessità di definire preliminarmente il concetto di **flusso di un vettore attraverso una superficie piana** e, per far questo, partiamo dalla nozione di **portata** di un fluido.

A tale proposito, immaginiamo un fluido che scorra in un condotto e attraversi una **superficie piana** S , **sezione** del condotto, in modo tale che il vettore velocità \vec{v} associato alle particelle del fluido sia **perpendicolare** ad S e si mantenga **costante**.



Per definizione, la **portata del fluido attraverso la superficie** S è la grandezza fisica scalare:

$$\bar{q} = \frac{\Delta V}{\Delta t} \quad (8),$$

dove ΔV è il volume del fluido che attraversa la superficie S nel tempo Δt .

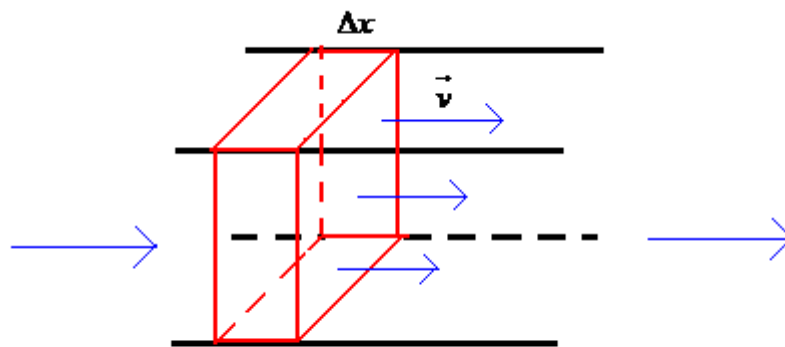
⁴ E', più precisamente, il **Teorema di Gauss per il campo elettrico**.

L'unità di misura della portata è il $\frac{m^3}{s}$.

Il **significato** di tale grandezza appare evidente: essa misura la quantità di fluido che passa attraverso la superficie nell'unità di tempo.

Nell'intervallo di tempo Δt la singola particella di fluido, muovendosi con velocità costante \vec{v} , percorre $\Delta x = v \cdot \Delta t$ metri.

Pertanto, sono in grado di attraversare la superficie S **tutte le particelle contenute nel parallelepipedo** disegnato nella figura seguente:



Così, possiamo riscrivere la (8) nella forma:

$$\bar{q} = \frac{\Delta V}{\Delta t} = \frac{A \cdot \Delta x}{\Delta t} = A \cdot \frac{\Delta x}{\Delta t} = A \cdot v \quad (9),$$

dove con A abbiamo indicato l'**area** della superficie S .

La (9) ci dice che la portata di un fluido è **direttamente proporzionale alla velocità** costante con cui il fluido si muove, e questo fatto appare decisamente scontato: a maggior velocità, infatti, ci aspettiamo un maggior flusso di liquido attraverso la sezione S .

10. Il vettore superficie

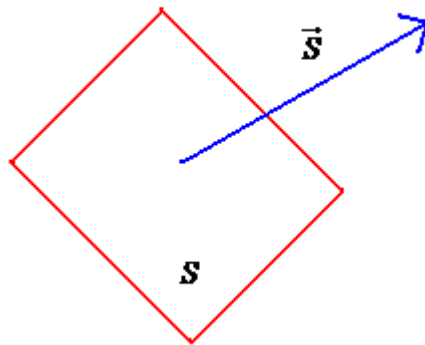
Introduciamo il **vettore superficie** \vec{S} associato alla superficie **piana** S .

Tale vettore ci consentirà di **generalizzare**, nel successivo paragrafo, la nozione di portata di un fluido attraverso una superficie.

Data la superficie piana S , il vettore superficie \vec{S} è il vettore avente:

- **direzione** perpendicolare alla superficie S
- **verso** a piacere
- **modulo** uguale all'area A della superficie S .

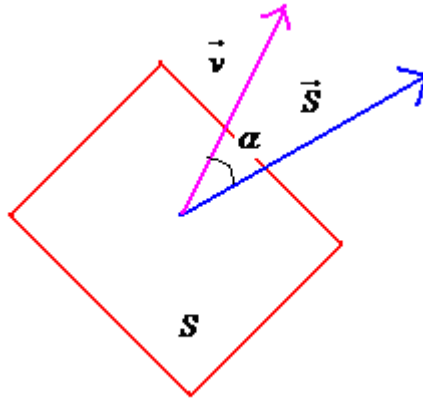
Nella figura che segue, abbiamo tracciato la superficie piana S ed il vettore superficie \vec{S} :



11. La portata di un fluido (parte seconda)

Supponiamo che il vettore velocità \vec{v} associato alle particelle del fluido **non sia perpendicolare** ad S e formi un angolo α con il vettore superficie \vec{S} .

In tal caso, ci aspettiamo che la portata del fluido attraverso S **risulti inferiore** rispetto al caso precedentemente illustrato: **meno fluido**, infatti, attraversa la sezione S nel **medesimo intervallo di tempo**.



La formula (9) della portata va allora modificata nel modo seguente:

$$\bar{q} = A \cdot v \cdot \cos \alpha \quad (10).$$

Utilizzando il prodotto scalare, possiamo riscrivere la (10) nella forma più compatta:

$$\bar{q} = \vec{v} \cdot \vec{S} \quad (11).$$

La formula (11) è la definizione di portata di **un fluido attraverso una superficie piana S**.

Facciamo esplicitamente osservare che qualora il vettore velocità \vec{v} sia parallelo alla superficie S, e dunque il fluido scorra parallelamente ad S, la portata **assume il valore 0**: attraverso la superficie, infatti, **non passa alcuna particella di fluido**.

12. Il flusso del vettore \vec{E} attraverso una superficie piana

La (11) si presta ad una **interessante generalizzazione**. Se con \vec{w} indichiamo una qualunque **grandezza vettoriale costante**⁵, possiamo allora definire, sulla falsariga della (11), **la portata del vettore \vec{w} attraverso la superficie piana S**:

⁵ E' sufficiente che tale grandezza risulti costante sui punti della superficie considerata.

$$\phi_{\vec{S}}(\vec{w}) = \vec{w} \cdot \vec{S} \quad (12).$$

La grandezza scalare $\phi_{\vec{S}}(\vec{w})$ prende il nome di **flusso del vettore \vec{w} attraverso la superficie piana S** .

Nel caso in cui $\vec{w} = \vec{E}$, otteniamo la definizione di **flusso del vettore⁶ \vec{E} attraverso la superficie piana S** :

$$\phi_{\vec{S}}(\vec{E}) = \vec{E} \cdot \vec{S} \quad (13).$$

La nozione di flusso del vettore \vec{E} appare decisamente molto più **astratta** della nozione di portata (flusso) di un fluido attraverso una superficie piana: mentre in quest'ultimo caso qualcosa passa effettivamente attraverso la superficie S - le particelle di fluido - nel caso del vettore campo elettrico ad attraversare la superficie considerata è un campo vettoriale di natura elettrica.

In ogni caso, questa **astrazione concettuale** ci metterà nelle condizioni di saper calcolare, attraverso il **Teorema di Gauss**, il valore del vettore campo elettrico in moltissime situazioni.

13. Il flusso del vettore \vec{E} attraverso una superficie qualunque

Nel precedente paragrafo, abbiamo visto come calcolare il **flusso** del vettore \vec{E} attraverso una **superficie piana S** .

L'applicazione della

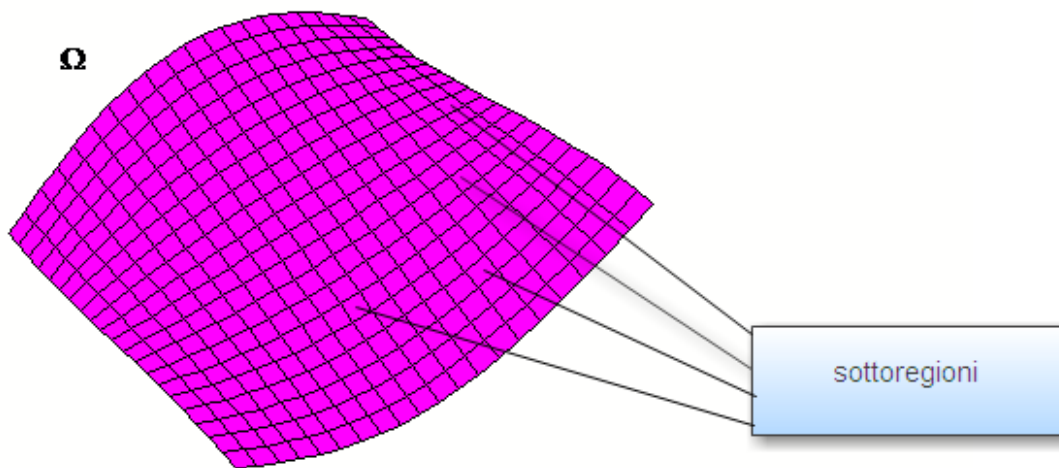
$$\phi_{\vec{S}}(\vec{E}) = \vec{E} \cdot \vec{S} \quad (13).$$

⁶ Il vettore campo elettrico \vec{E} deve, lo rimarchiamo, essere **costante sui punti della superficie considerata**.

È però vincolata al fatto che il vettore campo elettrico \vec{E} **deve essere costante** su tutti i punti di S .

E' possibile generalizzare la precedente definizione ed estenderla al caso di una **superficie qualunque** Ω , anche non piana dunque, e ad un vettore \vec{E} **non necessariamente costante** sui punti di Ω .

A tale proposito, consideriamo la **superficie** Ω in figura:

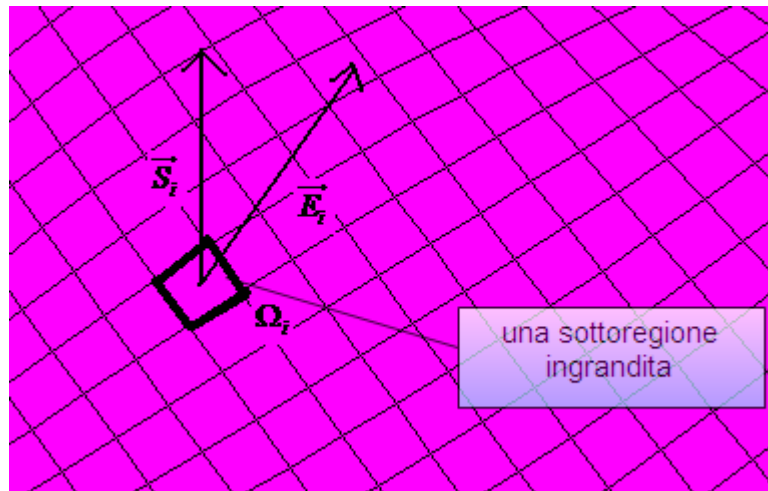


Nella precedente immagine, la superficie Ω è **stata suddivisa in tante piccole sottoregioni** ciascuna delle quali è

- talmente piccola da essere considerata **approssimativamente piana**
- tale che il vettore campo elettrico \vec{E} si possa considerare, all'interno di ognuna di esse, **approssimativamente costante**.

Indichiamo con $\Omega_1, \Omega_2, \Omega_3, \dots, \Omega_n$ le n **sottoregioni** in cui è stata suddivisa la regione Ω ; con $\vec{S}_1, \vec{S}_2, \vec{S}_3, \dots, \vec{S}_n$ i vettori superficie, rispettivamente, di $\Omega_1, \Omega_2, \Omega_3, \dots, \Omega_n$; ed infine con $\vec{E}_1, \vec{E}_2, \vec{E}_3, \dots, \vec{E}_n$ i vettori campo elettrico costanti, rispettivamente, nelle sottoregioni $\Omega_1, \Omega_2, \Omega_3, \dots, \Omega_n$.

Qui di seguito vediamo un particolare della regione Ω ingrandita, nel quale abbiamo messo in evidenza la sottoregione Ω_i , il suo vettore superficie \vec{S}_i ed il vettore campo elettrico \vec{E}_i presente nella sottoregione:



Allora, per definizione, **il flusso del vettore \vec{E} attraverso la superficie Ω è la quantità:**

$$\phi_n(\vec{E}) = \sum_{j=1}^n \phi_{n_j}(\vec{E}_j) = \sum_{j=1}^n \vec{E}_j \cdot \vec{S}_j = \vec{E}_1 \cdot \vec{S}_1 + \vec{E}_2 \cdot \vec{S}_2 + \dots + \vec{E}_n \cdot \vec{S}_n \quad (14)$$

somma di tutti i flussi del vettore campo elettrico uscenti da ogni singola sottoregione

14. Le superfici gaussiane

Una superficie si dice **chiusa** o **gaussiana** se consente di suddividere lo spazio in due regioni, una interna alla superficie e l'altra esterna.

Le superfici di una sfera o di un solido qualunque sono esempi di superfici chiuse.

15. Il Teorema di Gauss

Enunciamo il:

Teorema di Gauss

Il **flusso** del vettore campo elettrico \vec{E} uscente da una **superficie chiusa** Ω è dato da

$$\Phi_{\Omega}(\vec{E}) = \frac{\Delta q}{\varepsilon},$$

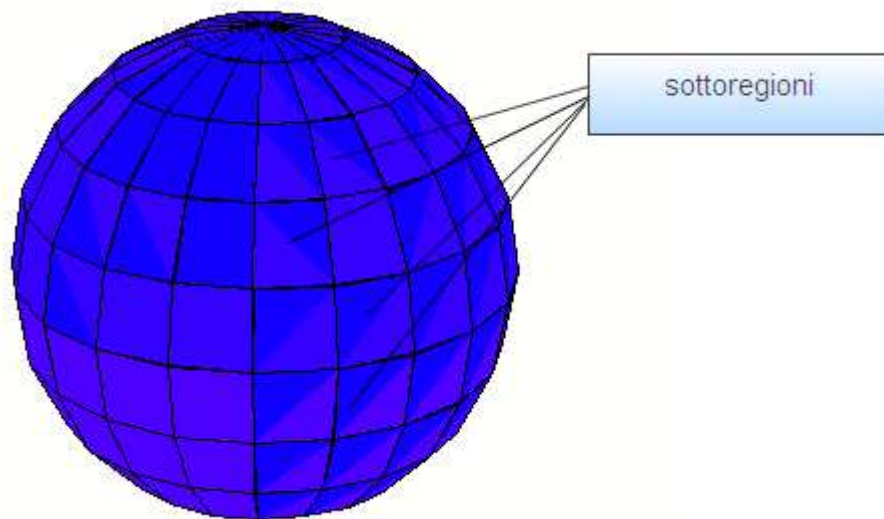
dove Δq è la carica presente in Ω ed ε è la costante dielettrica del mezzo in cui è presente il campo.

Il teorema in questione, dunque, consente di calcolare immediatamente di calcolare il flusso del vettore campo elettrico \vec{E} uscente da una superficie chiusa Ω , **evitando completamente il calcolo della (14)**.

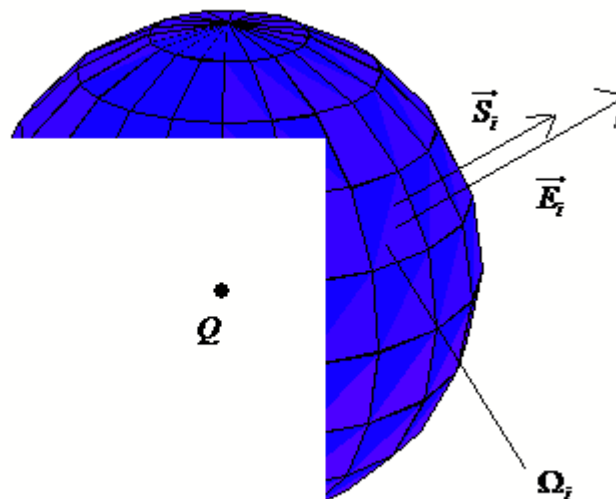
16. La dimostrazione del Teorema di Gauss in un caso particolare

Dimostriamo l'enunciato del Teorema di Gauss in un caso particolare, quello del flusso del vettore campo elettrico \vec{E} , **generato da una carica puntiforme** Q , uscente da una **superficie chiusa sferica** Ω , che ha il suo **centro** nella carica Q .

Suddividiamo la superficie sferica Ω in n sottoregioni $\Omega_1, \Omega_2, \Omega_3, \dots, \Omega_n$ ciascuna delle quali è talmente piccola da essere considerata **approssimativamente piana**.



Il vettore campo elettrico \vec{E}_i presente nella sottoregione Ω_i è **approssimativamente costante** e **parallelo** al vettore superficie \vec{S}_i di Ω_i : questo poiché la direzione di \vec{E}_i è **radiale** e dunque perpendicolare al **piano** Ω_i .



Calcoliamo, applicando la (14), il flusso del vettore campo elettrico \vec{E} uscente dalla superficie sferica Ω :

$$\phi_{\Omega}(\vec{E}) = \vec{E}_1 \cdot \vec{S}_1 + \vec{E}_2 \cdot \vec{S}_2 + \dots + \vec{E}_n \cdot \vec{S}_n \quad (14).$$

Il citato **parallelismo** tra i due vettori \vec{E}_i ed \vec{S}_i consente di scrivere la (14) nella forma:

$$\phi_{\Omega}(\vec{E}) = E_1 S_1 + E_2 S_2 + \dots + E_n S_n \quad (15).$$

Osserviamo inoltre che tutti i vettori \vec{E}_i **hanno lo stesso modulo**, poiché sono applicati a punti **equidistanti** dalla carica generatrice Q .

Il valore comune di tale modulo è, come sappiamo, :

$$E = k \frac{Q}{r^2} \quad (16)$$

dove con r abbiamo indicato il raggio della sfera.

Pertanto,

$$\phi_{\Omega}(\vec{E}) = E_1 S_1 + E_2 S_2 + \dots + E_n S_n = ES_1 + ES_2 + \dots + ES_n$$

e così:

$$\phi_{\Omega}(\vec{E}) = E \cdot (S_1 + S_2 + \dots + S_n) \quad (17).$$

La somma $S_1 + S_2 + \dots + S_n$ ci dà **l'area della superficie sferica** e dunque:

$$S_1 + S_2 + \dots + S_n = 4\pi r^2 \quad (18).$$

Inserendo le (16) e (18) nella (17), otteniamo:

$$\phi_{\Omega}(\vec{E}) = E \cdot (S_1 + S_2 + \dots + S_n) = k \frac{Q}{r^2} \cdot 4\pi r^2 = \frac{1}{4\pi\epsilon} \cdot \frac{Q}{r^2} \cdot 4\pi r^2 = \frac{Q}{\epsilon},$$

che è quanto dovevamo dimostrare.